

Άσκηση

22/11/2018

Δίνεται η συνάρτηση  $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $f(x, y, z) = (x + y + z - 1)^2$

- 1) Να εξετάσετε για ποιες τιμές του  $a \in \mathbb{R}$  το σύνολο  $f^{-1}(a)$ , α) είναι κανονική επιφάνεια β) το ίδιο σύστημα για την  $g: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$  με  $g(x, y, z) = x^2 y z$

Λύση

- 1) Αναζητώ τα κρίσιμα σημεία της  $f$  δίνοντας το σύστημα  $f_x = f_y = f_z = 0 \Leftrightarrow 2(x + y + z - 1) = 0 \Leftrightarrow x + y + z = 1$

Άρα, το σύνολο των κρίσιμων σημείων της  $f$  είναι το επίπεδο  $\Pi: x + y + z = 1$ . Αν  $a = 0$ , τότε το  $f^{-1}(a)$  δεν περιέχει κανένα κρίσιμο σημείο και επομένως το  $f^{-1}(a)$  είναι κανονική επιφάνεια

$$f^{-1}(a) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid (x + y + z - 1)^2 = a\}$$

$$= \Pi_1 \cup \Pi_2, \quad \Pi_1: x + y + z - 1 = \sqrt{a}$$

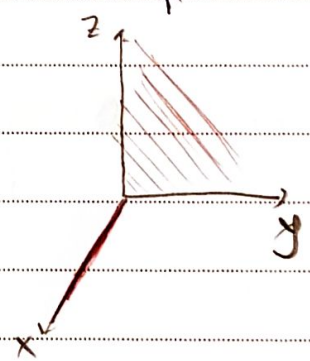
$$\quad \quad \quad \Pi_2: x + y + z - 1 = -\sqrt{a}$$

Αν  $a = 0$ , τότε  $f^{-1}(a) = \Pi$  είναι κανονική επιφάνεια.

- 2) Αναζητώ τα κρίσιμα σημεία της  $g$ : δίνοντας το σύστημα  $g_x = g_y = g_z = 0 \Leftrightarrow 2xyz = x^2 z = x^2 y = 0$

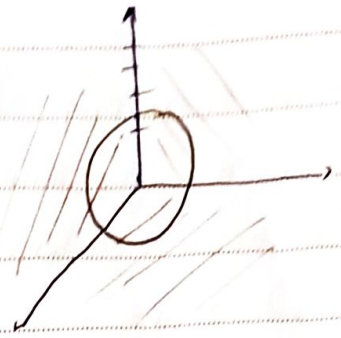
Άρα, το σύνολο των κρίσιμων σημείων της  $g$  είναι το  $Oyz \cup Ox$

$$g^{-1}(a) = \{(x, y, z) \mid x^2 y z = a\}$$



Αν  $a \neq 0$ , τότε το  $g^{-1}(a)$  δεν περιέχει κανένα κρίσιμο σημείο, επομένως είναι κανονική επιφάνεια βάσει του θεωρήματος

Av  $a=0$  ,  $g(0) = \{(x,y,z) \mid x^2+y^2=0\}$   
 $= 0 \times y \cup 0 \times z \cup 0 \times z$



Δεν είναι κανονική επιφάνεια

Απάνση: Θεωρώ καμπύλη  $c: I \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^n$  με φυσική παράμετρο και καμπυλότητα  $\kappa(s)$  το  $\forall s \in I$  Ορίσω την παραμετρική επιφάνεια  $X: I \times \mathbb{R} \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$   $X(s,u) = c(s) + u\vec{n}(s)$ . Είναι κανονική;

Λύση

Η  $X$  είναι δία και  $X_s(s,u) = \dot{c}(s) + u\dot{\vec{n}}(s) =$   
 $= \vec{t}(s) + u(-\kappa(s)\vec{t}(s) + \tau(s)\vec{b}(s))$

$$X_s(s,u) = (1 - u\kappa(s))\vec{t}(s) + u\tau(s)\vec{b}(s)$$

$$X_u(s,u) = \vec{n}(s)$$

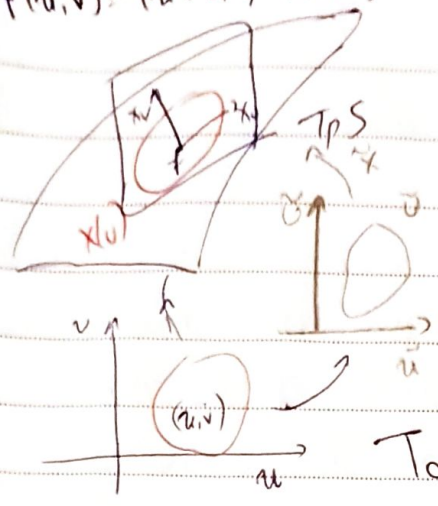
$$X_s \times X_u(s,u) = (1 - u\kappa(s))\vec{t}(s) \times \vec{n}(s) + u\tau(s)\vec{b}(s) \times \vec{n}(s)$$

$$= (1 - u\kappa(s))\vec{b}(s) + u\tau(s)\vec{t}(s)$$

$$X_s \times X_u(s,u) = 0 \Leftrightarrow \begin{cases} 1 - u\kappa(s) = 0 \\ u\tau(s) = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} u = \frac{1}{\kappa(s)} \\ u\tau(s) = 0 \end{cases}$$

Η  $X$  δεν είναι κανονική στο σύνολο  $\{(s,u) \in I \times \mathbb{R} \mid u = \frac{1}{\kappa(s)}, \tau(s) \neq 0\}$

$f = \tilde{\chi}^{-1} \circ \chi$  αλλαγή  
 $f(u,v) = (\tilde{u}(u,v), \tilde{v}(u,v))$



Έστω  $S$  μια ομαλή επιφάνεια και  $\chi: U \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow S$   
 ένα σύστημα συντεταγμένων με παραμέτρους  
 $(u,v) \in U$ .

$P = \chi(u,v)$  Τα διανύσματα  $\{\chi_u(u,v), \chi_v(u,v)\}$   
 είναι βάση του  $T_p S$ . Τότε  $\chi_u \times \chi_v(u,v) \perp T_p S$

Το διάνυσμα  $N(P) = \frac{\chi_u \times \chi_v}{\|\chi_u \times \chi_v\|} (\tilde{\chi}^{-1}(P))$  είναι ένα από

τα δύο μοναδικά κάθετα διανύσματα του  $T_p S$   
 Έχω ορίσει την απεικόνιση  $N: U \rightarrow \mathbb{R}^3$ ,  $N = \frac{\chi_u \times \chi_v}{\|\chi_u \times \chi_v\|} \circ \chi^{-1}$   
 είναι διαφορίσιμη

Έστω  $\tilde{\chi}: \tilde{U} \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow S$  αλλά ένα άλλο σύστημα με  $\chi(u) \wedge \tilde{\chi}(\tilde{v}) \neq 0$

$\tilde{N}: \tilde{U} \rightarrow \mathbb{R}^3$ ,  $\tilde{N} = \frac{\tilde{\chi}_{\tilde{u}} \times \tilde{\chi}_{\tilde{v}}}{\|\tilde{\chi}_{\tilde{u}} \times \tilde{\chi}_{\tilde{v}}\|} \circ \tilde{\chi}^{-1}$

$\tilde{\chi} \circ \phi = \chi \rightarrow \chi(u,v) = \chi(\tilde{u}(u,v), \tilde{v}(u,v))$

$$\left\{ \begin{aligned} \chi_u &= \frac{\partial \tilde{u}}{\partial u} \tilde{\chi}_{\tilde{u}} + \frac{\partial \tilde{v}}{\partial u} \tilde{\chi}_{\tilde{v}} \\ \chi_v &= \frac{\partial \tilde{u}}{\partial v} \tilde{\chi}_{\tilde{u}} + \frac{\partial \tilde{v}}{\partial v} \tilde{\chi}_{\tilde{v}} \end{aligned} \right\} \Rightarrow \chi_u \times \chi_v = \frac{\partial \tilde{u}}{\partial u} \frac{\partial \tilde{v}}{\partial v} \tilde{\chi}_{\tilde{u}} \times \tilde{\chi}_{\tilde{v}} + \frac{\partial \tilde{v}}{\partial u} \frac{\partial \tilde{u}}{\partial v} \tilde{\chi}_{\tilde{v}} \times \tilde{\chi}_{\tilde{u}}$$

$$= \left( \frac{\partial \tilde{u}}{\partial u} \frac{\partial \tilde{v}}{\partial v} - \frac{\partial \tilde{u}}{\partial v} \frac{\partial \tilde{v}}{\partial u} \right) \tilde{\chi}_{\tilde{u}} \times \tilde{\chi}_{\tilde{v}} =$$

$\chi_u \times \chi_v = \frac{\partial(\tilde{u}, \tilde{v})}{\partial(u,v)} \tilde{\chi}_{\tilde{u}} \times \tilde{\chi}_{\tilde{v}}$

$\frac{\chi_u \times \chi_v}{\|\chi_u \times \chi_v\|} \circ \chi^{-1} = \frac{\frac{\partial(\tilde{u}, \tilde{v})}{\partial(u,v)} \tilde{\chi}_{\tilde{u}} \times \tilde{\chi}_{\tilde{v}}}{\left| \frac{\partial(\tilde{u}, \tilde{v})}{\partial(u,v)} \right| \|\tilde{\chi}_{\tilde{u}} \times \tilde{\chi}_{\tilde{v}}\|} \circ \tilde{\chi}^{-1} \Rightarrow \tilde{N} = \pm N$

## Προσανατολισμένες - Προσανατολισμένες Επιφάνειες

### Ορισμός

i) Μια κανονική επιφάνεια καλείται **προσανατολισμένη** αν-ν υπάρχει διαφορίσιμη απεικόνιση  $N: S \rightarrow \mathbb{R}^3$  ώστε  $\forall p \in S$ ,  $N(p)$  είναι μοναδιαίο κάθετο διάνυσμα στο  $T_p S$  (το  $N$  θα το καλώ **προσανατολισμό**)

ii) Η  $S$  καλείται **προσανατολισμένη** αν-ν είναι προσανατολισμένη και έχουμε επιλογή έναν **προσανατολισμό**.

**Παρατήρηση:** Τοπικά σε κάθε επιφάνεια είναι προσανατολισμένη.

**Παραδείγματα:** Επιφάνειες Γράφημα: είναι προσανατολισμένες διότι καθίστανται από ΕΝΑ μόνο σύστημα συν/ων

$$X: U \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow S = \Gamma_h \quad h: U \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R} \quad \chi(u, v) = (u, v, h(u, v))$$

$$\chi_u = (1, 0, h_u) \quad \chi_v = (0, 1, h_v)$$

$$\chi_u \times \chi_v = \begin{vmatrix} e_1 & e_2 & e_3 \\ 1 & 0 & h_u \\ 0 & 1 & h_v \end{vmatrix} = (-h_u, h_v, 1)$$

**Συμπέρασμα:** Το γράφημα  $\Gamma_h$  είναι προσανατολισμένη επιφάνεια με **προσανατολισμό**  $N: \Gamma_h \rightarrow \mathbb{R}^3$

$$N(u, v, h(u, v)) = \frac{(-h_u(u, v), -h_v(u, v), 1)}{\sqrt{h_u^2(u, v) + h_v^2(u, v) + 1}}$$

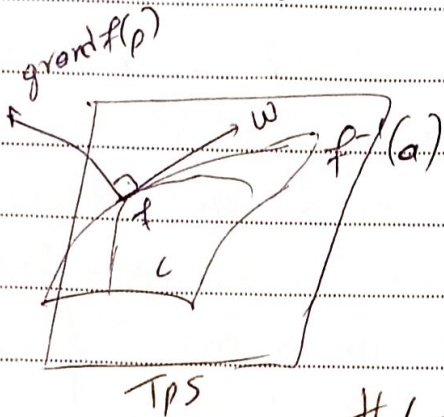
## Θεώρημα

Έστω  $f: U \subset \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$  για και  $a \in f(U)$ . Αν το σύνολο  $f^{-1}(a)$

δεν περιέχει κριτική σημεία της  $f$  τότε το  $f^{-1}(a)$  είναι

προσανατολισμένο με προσανατολισμό  $N: f^{-1}(a) \rightarrow \mathbb{R}^3$

$$N(p) = \frac{\text{grad } f(p)}{\|\text{grad } f(p)\|}, \quad \forall p \in f^{-1}(a)$$



## Απόδειξη

Θέλουμε  $w \in T_p S$  και να μην είναι  $c: (-\varepsilon, \varepsilon) \rightarrow f^{-1}(a)$

με  $c(0) = p = (x_0, y_0, z_0)$  και  $c'(0) = w = (w_1, w_2, w_3)$

$$c(t) = (x(t), y(t), z(t))$$

$$\begin{aligned} \forall t \in (-\varepsilon, \varepsilon) : c(t) \in f^{-1}(a) &\Rightarrow f(c(t)) = a \\ \Leftrightarrow f(x(t), y(t), z(t)) &= a, \quad \forall t \in (-\varepsilon, \varepsilon) \end{aligned}$$

$$\Rightarrow \frac{d}{dt} (f(x(t), y(t), z(t))) = 0$$

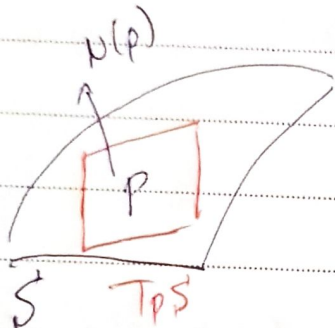
$$\Rightarrow x'(t) f_x(x(t), y(t), z(t)) + y'(t) f_y(\cdot) + z'(t) f_z(\cdot) = 0$$

$$\stackrel{t=0}{\Rightarrow} x'(0) f_x(p) + y'(0) f_y(p) + z'(0) f_z(p) = 0$$

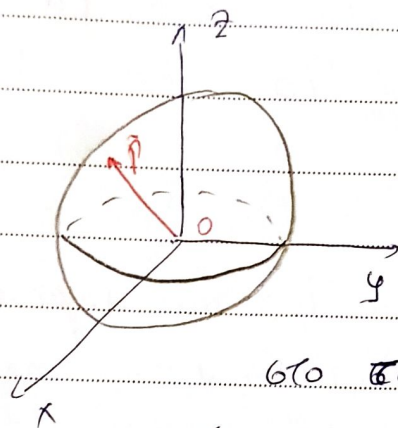
$$\Rightarrow w_1 f_x(p) + w_2 f_y(p) + w_3 f_z(p) = 0 \Leftrightarrow \langle w, \text{grad } f(p) \rangle = 0$$

# Απεικόνιση Gauss (ή φαιρική απεικόνιση)

Ορισμός: Έστω  $S$  προσανατολισμένη επιφάνεια με προσ/μο  $N: S \rightarrow \mathbb{R}^3$



$$S^2 = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x^2 + y^2 + z^2 = 1\}$$



$$\vec{0p} = N(p)$$

Η απεικόνιση Gauss  $N$  της  $S$  είναι η απεικόνιση  $N: S \rightarrow S^2$  η οποία στο τυχαίο σημείο  $p \in S$  αντιστοιχεί το σημείο  $\bar{p} \in S^2$  ώστε το διάνυσμα δέσνη του  $\bar{p}$  (με αφετηρία το κέντρο της  $S^2$ ) να είναι το  $N(p)$

## Παραδείγματα

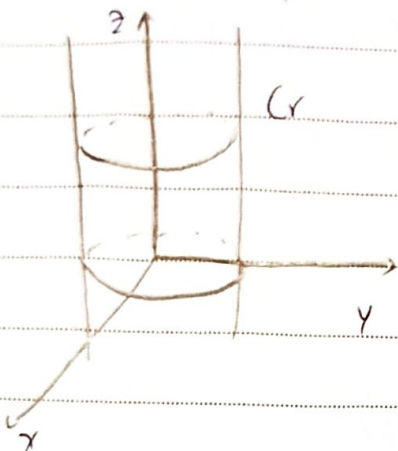
1) Θεωρώ το επίπεδο  $\Pi = Ax + By + Cz + D = 0$   
 $(A, B, C) \neq (0, 0, 0)$   $\Pi = f^{-1}(0)$ ,  $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $f(x, y, z) = Ax + By + Cz + D$   
Το  $\Pi$  είναι προσανατολισμένη με προσανατολισμό  $N$ , με

$$p \in \Pi, N(p) = \frac{\text{grad} f(p)}{\|\text{grad} f(p)\|} = \frac{(A, B, C)}{\sqrt{A^2 + B^2 + C^2}}$$

Άρα, η απεικόνιση Gauss είναι  $N: \Pi \rightarrow S^2$

$$N(p) = \frac{(A, B, C)}{\sqrt{A^2 + B^2 + C^2}}, p \in \Pi$$

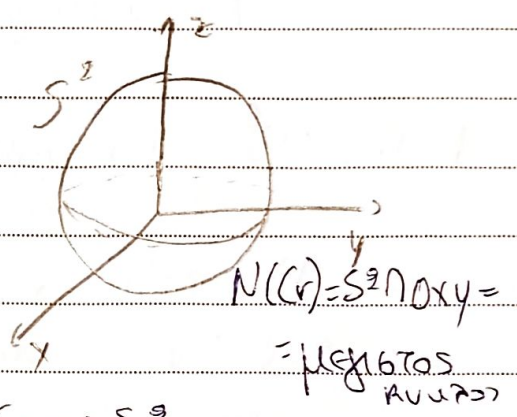
2) Θεωρούμε τον ορθό κυκλικό κώνο  $Gr: x^2 + y^2 = z^2$



$(r = f^{-1}(0))$  όπου  $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$   
 $f(x, y, z) = x^2 + y^2 - z^2$ . Άρα, ο κώνος  $Gr$  είναι προσ/μενη επιφάνεια με μοναδιαίο κώνο στο τυχαίο  $p \in Gr$   
 $N(p) = \frac{\text{grad } f(p)}{\|\text{grad } f(p)\|}, p \in (x, y, z)$

$$N(p) = \frac{(2x, 2y, 0)}{\sqrt{(2x)^2 + (2y)^2}} = \frac{(x, y, 0)}{\sqrt{x^2 + y^2}}$$

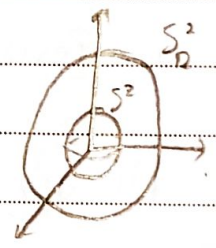
$$N(p) = N(x, y, z) = \frac{1}{r} (x, y, 0)$$



Άρα, η απεικόνιση Gauss είναι  $N: Gr \rightarrow S^2$

$$N(p) = N(x, y, z) = \frac{1}{r} (x, y, 0), p(x, y, z) \in Gr$$

3)  $S^2_R = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x^2 + y^2 + z^2 = R^2\}$ ,  $R > 0$   
 $= f^{-1}(0), f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}, f(x, y, z) = x^2 + y^2 + z^2 - R^2$



Η  $S^2_R$  είναι προσανατολισμένη επιφάνεια με μοναδιαίο κώνο στο  $P = (x, y, z) \in S^2_R$

$$N(p) = \frac{\text{grad } f(p)}{\|\text{grad } f(p)\|} = \frac{(2x, 2y, 2z)}{\sqrt{(2x)^2 + (2y)^2 + (2z)^2}} = \frac{(x, y, z)}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}} = \frac{(x, y, z)}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}}$$

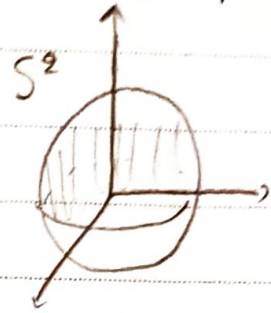
$$= \frac{1}{R} (x, y, z)$$

Άρα, η απεικόνιση Gauss της  $S^2_R$  είναι  $N: S^2_R \rightarrow S^2, N(x, y, z) = \frac{1}{R} (x, y, z)$

#### 4) Γραφήματα

$S = \Gamma_h$ ,  $h: U \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  είναι προανατολισμένη με μοναδικό υψόμετο στο τυχαίο  $P = (x, y, h(x, y))$

$$N(P) = \frac{(-h_x(x, y), -h_y(x, y), 1)}{\sqrt{h_x^2(x, y) + h_y^2(x, y) + 1}}$$



Η ανεισόνιση Γαουβ της  $\Gamma_h$  είναι η

$$N: \Gamma_h \rightarrow S^2$$

$$N(x, y, h(x, y)) = \frac{(-h_x(x, y), -h_y(x, y), 1)}{\sqrt{h_x^2(x, y) + h_y^2(x, y) + 1}}$$

$N(\Gamma_h) \subset S^2_+$  ανω ημισφαίριο  $S^2 \cap \{z \geq 0\}$

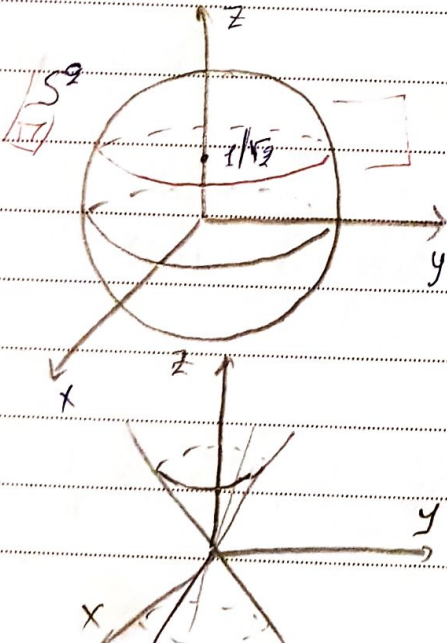
Άσκηση: Να βρεθεί η ανεισόνιση Γαουβ της επιφάνειας  $S$  με εξίσωση  $z = \sqrt{x^2 + y^2}$  ( $(x, y) \in \mathbb{R}^2 - \{(0, 0)\}$ ). Να περιγραφεί γεωμετρικά η εικόνα της.

#### Λύση

Η  $S$  είναι επιφάνεια γράφημα της  $h: \mathbb{R}^2 - \{(0, 0)\} \rightarrow \mathbb{R}$   $h(x, y) = \sqrt{x^2 + y^2}$ . Η ανεισόνιση Γαουβ αυτής είναι η  $N: S \rightarrow S^2$  με

$$N(x, y, \sqrt{x^2 + y^2}) = \frac{(-\frac{x}{\sqrt{x^2 + y^2}}, -\frac{y}{\sqrt{x^2 + y^2}}, 1)}{\sqrt{\frac{x^2}{x^2 + y^2} + \frac{y^2}{x^2 + y^2} + 1}} = \left(-\frac{x}{\sqrt{2}\sqrt{x^2 + y^2}}, -\frac{y}{\sqrt{2}\sqrt{x^2 + y^2}}, \frac{1}{\sqrt{2}}\right)$$

Τα σημεία της εικόνας  $N(S)$  περιέχονται στο επίπεδο  $\pi: z = \frac{1}{\sqrt{2}}$





## Απεικόνιση Weingarten ή τελευταίο θήματος

Ορισμός: Έστω  $S$  προσανατολισμένη επιφάνεια με επιφάνεια Gauss  $N: S \rightarrow S^2$  και έστω απεικόνιση Weingarten (ή τελευταίο θήματος) της  $S$  στο σημείο  $p \in S$  τη γραμμική απεικόνιση  $L_p = -dN_p$   
 $T_p S \rightarrow T_p S^2$

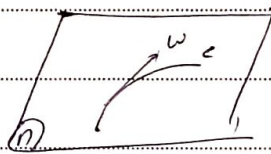
όπου  $L_p: T_p S \rightarrow T_p S^2$

### Παραδείγματα

1)  $\Pi: Ax + By + Cz + d = 0$  με απεικόνιση Gauss  $N: \Pi \rightarrow S^2$   
 $N(p) = \frac{(A, B, C)}{\sqrt{A^2 + B^2 + C^2}}, p \in \Pi$

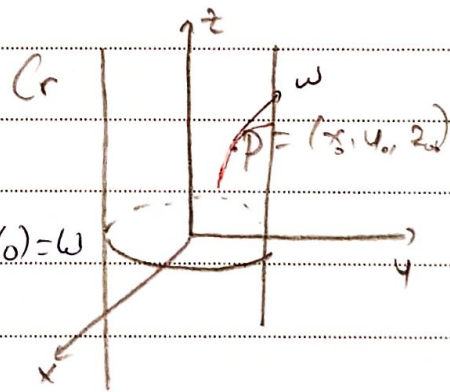
$L_p: T_p \Pi \rightarrow T_p \Pi$   $w \in T_p \Pi \subset (-\epsilon, \epsilon) \rightarrow \Pi$   $r(t) = p, r'(t) = w$   
 $L_p w = -dN_p(w) = -(N \circ r)'(0) = 0$

$L_p = 0 \quad \forall p \in \Pi$



2) Κύκλος  $C_r: x^2 + y^2 = r^2$ . Η απεικόνιση Gauss είναι η  $N: C_r \rightarrow S^2$ .  
 $N(x, y, z) = \frac{1}{r}(x, y, 0), (x, y, z) \in C_r$

$L_p: T_p C_r \rightarrow T_p C_r, w \in T_p C_r$   
 $w = (w_1, w_2, w_3)$  θεωρούμε  $c: (-\epsilon, \epsilon) \rightarrow C_r, r(0) = p, c'(0) = w$   
 $c(t) = (x(t), y(t), z(t))$



$L_p(w) = -dN_p(w) = -(N \circ c)'(0)$

$N \circ c(t) = N(c(t)) = N(x(t), y(t), z(t)) = \frac{1}{r}(x(t), y(t), 0)$

$(N \circ c)'(0) = \frac{1}{r}(x'(0), y'(0), 0)$

Άρα,  $L_p w = L_p(w_1, w_2, w_3) = \frac{1}{r}(w_1, w_2, 0), w = (w_1, w_2, w_3) \in T_p C_r$

- Thus do  $\partial p$  to  $T_p C_r = ??$

Διότι αν το επίπεδο  $P = (x_0, y_0, z_0)$  και είναι υψότερο στο  
 $N(P) = \frac{1}{r} (x_0, y_0, 0)$

$$T_p C_r = \{ \omega = (\omega_1, \omega_2, \omega_3) \in T_p \mathbb{R}^3 \mid \langle \omega, N(p) \rangle = 0 \}$$

$$T_p C_r = \{ \omega = (\omega_1, \omega_2, \omega_3) \in T_p \mathbb{R}^3 \mid x_0 \omega_1 + y_0 \omega_2 = 0 \}$$

• Για  $\omega_3 = 0$ , έχω  $d_p(\omega_1, \omega_2, 0) = \frac{1}{r} (\omega_1, \omega_2, 0)$

$\frac{1}{r}$  = ακριβότητα  
κλίσης

• Για  $\omega_1 = \omega_2 = 0$  έχω  $d_p(0, 0, \omega_3) = 0 (0, 0, \omega_3)$

0 = ακριβότητα  
επίπεδο